

¡Qué mundo!

Pocas cosas en la vida brindan esa mezcla especial de tranquilidad y calidez energizante como dar un paseo de la mano de tu amada. Pero como señala un grupo de investigadores en ingeniería de la Universidad Gifu de Japón, «Para algunas personas, encontrar una novia es muy difícil».

Así que el equipo se propuso crear un método para que las personas «experimentaran tomar la mano de una novia más fácilmente que encontrando una», y el resultado es un robot llamado Osampo Kanojo («Walk Girlfriend»), o, para usar su nombre oficial en inglés, My Girlfriend in Walk.

El prototipo está diseñado como sustituto de la mano de una mujer, pero al parecer el sistema podría adaptarse fácilmente para replicar la mano de un hombre con una capa exterior más sustancial y fragancias sustitutas, como colonia, carbón de barbacoa o aceite de motor.

Y aunque sería fácil descartar a Osampo Kanojo como un intento más de crear una novia virtual para aquellos que temen tratar de encontrar una humana, el equipo de desarrollo dice que uno de sus objetivos para el invento es consolar a quienes llevan estilos de vida aislados durante la pandemia del coronavirus. Otra es crear un estímulo para aquellos que trabajan o asisten a clases desde casa para hacer ejercicio regularmente, y ambas son aspiraciones admirables para el dispositivo.